WNDRVR SUPPORT NETWORK

WIND RIVER LINUX DISTRO クイックスタート, LTS 21

著作権について

Copyright © 2022 Wind River Systems, Inc.

無断転載を禁じます。この出版物のいかなる部分も、Wind River Systems, Inc.の書面による事前の許可なしに、いかなる形式または手段によっても複製または配布することはできません。

Wind River、Simics、VxWorksはWind River Systems, Inc.の登録商標です。Wind Riverの口ゴは、Wind River Systems, Inc.の商標です。記載されているサードパーティの商標は、それぞれの所有者に帰属します。Wind Riverの商標に関する詳細は、以下をご参照ください。www.windriver.com/company/terms/trademark.html

本製品には、サードパーティからウインドリバーにライセンスされたソフトウェアが含まれている場合があります。ウインドリバーのダウンロードおよびインストールポータル「Wind River Delivers」には、製品に関連する通知が必要に応じて掲載されています。

https://delivers.windriver.com

ウインドリバーは、情報提供を目的として、出版物を掲載したり、第三者のウェブサイトへのリンクを提供することで、第三者の文書を参照することがあります。ウインドリバーは、このような第三者のドキュメントに記載されている情報について一切の責任を負いません。

本社

Wind River
500 Wind River Way
Alameda, CA 94501-1153
U.S.A.

Toll free (U.S.A.): +1-800-545-WIND Telephone: +1-510-748-4100

その他の連絡先については、下記のウェブサイトをご覧ください。

http://www.windriver.com
カスタマーサポートへのお問い合わせ
www.windriver.com/support

※ 本ドキュメントは、参照目的のために英語版「WIND RIVER LINUX DISTRO QUICK START, LTS 21」を翻訳したものです。

Wind River Linux Distro Quick Start, LTS 21 2022年3月14日

1. クイックスタートの概要

このクイックスタートの説明を参考にして、Wind River® Linux Distro(バイナリ・リリース)をご利用ください。

このドキュメントでは、プラットフォームプロジェクトをゼロから作成することなく、デバイスやコンテナをWind River Linux Distroで起動する手順をご紹介します。 Distro リリースを搭載したターゲットシステムまたはコンテナイメージが起動したら、オプションでSDKをインストールしてアプリケーション開発に使用することができます。

Wind River Linux Distro の詳細および製品がどのような組込みシステムプロジェクト向けに設計されているかについては、ウインドリバーのウェブサイトをご覧ください。

英語: https://www.windriver.com/japan/products/linux 日本語: https://www.windriver.com/japan/products/linux

バイナリ・リリースの管理については『Wind River Linux Distro Developer's Guide』をご参照ください。

必要条件

- Wind River Linux Distro を使用するための要件を満たすLinux木スト
 Gitバージョン1.9以上とPython 3を使用します。さらに、Python 3にまだ移行していない特定の依存関係を満たすために、Python 2も必要です。
 詳細については、Wind River Linux Release Notes: Host System Recommendations and Requirementsをご参照ください。
- イメージのダウンロードや、システムのアップデートを行うためのインターネットアクセス
- コンテナイメージの場合

インフラとLinuxホストにコンテナをデプロイするための依存関係が必要です。これには、使用するコンテナ技術に応じてDocker Engineまたは Kubernetesフレームワークが含まれます。

Linuxおよびコマンドラインに関する中級レベル知識これには、コマンドの実行、パッケージのインストール、プロジェクトの設定ファイルの編集などが含まれます。

ワークフロー

Wind River Linux Distroのバイナリイメージを稼働させるためのワークフローは以下の通りです。

- 圧縮されたシステムイメージまたはコンテナイメージファイルをダウンロードします。詳細については、「バイナリイメージとSDKのダウンロード (P.3) 」をご覧ください。
- ハードウェアメディアにインストールするためのイメージを準備します。詳細については、「ターゲットシステムイメージのUSBフラッシュドライブへのロード (P.6) 」をご参照ください。
- ハードウェア、QEMU、またはDockerコンテナとしてWind River Linux Distro イメージを起動します。
 - ハードウェア上でターゲットシステムイメージの起動 (P.7)
 - OEMUによるターゲットシステムイメージの起動 (P.10)
 - Dockerを使ってコンテナイメージをデプロイする (P.13)
- Wind River Linux Distro SDKをインストールして使用します。
 - SDKのインストール (P.17)
 - Hello Worldサンプルアプリケーションの作成 (P.18)

ターゲットシステムイメージを使用したい場合は、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」から始めてください。コンテナイメージを使用する場合は、「Dockerを使ってコンテナイメージをデプロイする(P.13)」から始めてください。

ダウンロードしたイメージの種類によって、インストールと使用の方法が決まります。例えば、ターゲットシステムイメージをハードウェアやQEMUで起動したり、 Dockerを使ってコンテナイメージを起動したりすることができます。

注: このドキュメントでは、コマンドラインの例として、ARMベースのシステムにはbcm-2xxx-rpi4 BSPを、IAベースのシステムにはintel-x86-64 BSPを使用しています。お使いのBSPに合わせてコマンドを変更する必要がある場合があります。

2. バイナリイメージとSDKのダウンロード

最小構成と完全構成のフルシステムのバイナリイメージと、バイナリ配布を管理するためのツールを備えたSDKを使用することができます。

本作業について

ウインドリバーのWEBサイトより、Wind River Linux Distroのバイナリイメージを評価用として無償でダウンロードできます。

始める前に

システムコンテナイメージをダウンロードするには、インターネットに接続されたLinuxホストシステムが必要です。コンテナのバイナリイメージはDockerHubで公開されており、手動でダウンロードする必要はなく、準備も必要ありません。詳しくは、「Dockerを使ってコンテナイメージをデプロイする(P.13)」をご覧ください。

使用可能なイメージとその機能については、「リリース情報 (P.26)」をご覧ください。

手順

Webブラウザを開いて、https://www.windriver.com/japan/products/linux/download にアクセスします。
 オンラインリクエストフォームに必要事項を入力し、ハードウェアボード(BSP)を選択して、利用規約に同意し、送信をクリックします。





2. 前のステップで選択したハードウェアボード向けの、ダウンロードリンクがメールで送られてきます。

Wind River Linux for xxxxx の製品評価をリクエスト頂き、誠にありがとうございます。

以下リンクよりダウンロードください。

- Minimal Image
- Full Image
- Development SDK
- Source Code

ブラットフォームの開発手順は、下記のガイドをご参照ください。

• Wind River Linux Distro クイックスタートガイド

※参照目的のために「<u>Wind River Linux Distro Quick Start, LTS21</u>」を翻訳しています。

Wind River Linux に関するドキュメントは、Wind River Support Network をご覧ください。

充実した有償サポートをご希望の場合は、<u>お問い合わせフォーム</u>よりご連絡ください。

どうぞよろしくお願いいたします。 Wind River Linux チーム 使用したいイメージまたはSDKの*.tar.bz2ファイルを保存します。

各圧縮ファイルには以下の内容が含まれています。

bcm-2xxx-rpi4 (またはその他のARM) ターゲットシステムイメージ

- qemu-u-boot-bspName .bin QEMUでイメージを展開する際に使用する、バイナリコンパイルされたBIOSファイルです。
- imageType . ustart.img.gz イメージをデバイスにインストールするための圧縮されたイメージソースファイルを含むARMに対応 するSDKです。 intel-x86-64 ターゲットシステムイメージ
 - ovfm.qcow2 QEMUでイメージを展開する際に使用する、バイナリコンパイルされたBIOSファイルです。
 - imageType . ustart.img.gz イメージをデバイスにインストールするための圧縮されたイメージソースファイルを含むx86に対応するSDKです。
- 3. すべてのダウンロードディレクトリにある追加ファイル
 - sdkType . sh LinuxホストシステムにSDKとツールをインストールするためのセルフインストールのシェルスクリプトを提供します。
 - sdkType host.manifest ホストパッケージマニフェストが含まれ、Linuxホストシステムでの開発をサポートするために含まれるSDKのすべてのパッケージがJストアップされます。
 - sdkType target.manifest ターゲットパッケージのマニフェストを含み、SDKでサポートされているすべてのターゲットパッケージをリストアップします。
 - imageType.**README.md** イメージのREADMEファイルを含みます。
 - imageType .manifest パッケージマニフェストを含み、イメージにインストールされたすべてのパッケージをリストアップします。
 - sha256sum.txt イメージの完全性を確認するためのチェックサムファイルが含まれています。
- 4. ターゲットシステムイメージとSDKについては、前の手順で*.tar.bz2の内容を抽出します。イメージをハードウェアデバイスやQEMUにデプロイするには、imageType .ustart.imgファイルが必要になります。

次のステップ

イメージやSDKをダウンロードし、ファイルを解凍後に、用途に応じて以下のステップに進んでください。

- USBフラッシュドライブにコピーして、ハードウェアデバイスへ展開します。詳細は、「ターゲットシステムイメージのUSBフラッシュドライブへのロード (P.6) 」をご覧ください。
- QEMUを使用して直接デプロイします。詳細については、「QEMUによるターゲットシステムイメージの起動(P.10)」をご参照ください。
- SDKとツールについては、Linuxホストシステムにインストールして、ユーザースペースアプリケーションの開発を開始してください。詳しくは、「SDKのインストール(P.17)」をご覧ください。

3. ターゲットシステムイメージ クイックスタート

3.1. ハードウェア上でターゲットシステムイメージの起動へのロード

Wind River LinuxのバイナリターゲットシステムイメージをUSBフラッシュドライブにコピーします。

本作業について

Wind River Linux Distro ターゲットシステムイメージをハードウェアデバイスにインストールする場合、この手順を実行して起動可能な USB フラッシュドライブを作成する必要があります。

始める前に

- 使用するデバイスに適したターゲットシステムイメージをダウンロードして解凍してください。詳しくは、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」を ご覧ください。
- ディスク容量が8GB以上のUSBフラッシュドライブを用意してください。サポートされているメモリデバイスの詳細については、本クイックスタートドキュメントの「リリース情報(P.26)」をご参照ください。

手順

1. USBフラッシュドライブをホストシステムに挿入します。

注: bcm-2xxx-rpi4 の場合はSDカードをご使用下さい。

2. ホストシステム上でUSBフラッシュドライブがマッピングされているデバイスノードを確認します。Linuxでは、Isblkコマンドを実行して確認できます。 例えば、以下のようになります。

\$ lsblk

出力には、システム上のすべてのドライブとそのパーティションが一覧表示されます。メインのドライブには、**sda**やsdbなどの3文字の名前がついています。 各ドライブ内のパーティションには、**sda**Iや**sdb2**のように追加の数字が指定されています。

以下の例では、/dev/sdblがUSBフラッシュドライブのデバイスノードとして使用されています。

- 3. LinuxホストシステムがUSBフラッシュドライブをオートマウントしている場合は、umountコマンドを実行して、そのファイルシステムをファイル階層から切り 離します。
 - a. /dev/sdb1にマウントされている全てのパーティションを特定します。

\$ mount | grep sdb1

/dev/sdb1 on /media/username/usbdrive type fuseblk ...

この例では、1つのパーティションのみがマウントされています。

b. 前のステップでリストアップされたマウントされた各パーティションをアンマウントします。

\$ sudo umount /dev/sdb1

この例では、Ubuntu Linuxを実行しているホストシステム上のファイル階層から、/dev/sdb I ファイルシステムを切り離します。このコマンドは、前のステップで挙げた各パーティションに対して実行します。

4. イメージをメモリデバイスにコピーします。

以下の例では、Linux ホストシステムのインストーライメージを /dev/sdb デバイスノードにコピーしています。

| BSP | 実行するコマンド |
|---------------|--|
| intel-x86-64 | |
| | \$ zcat path_to /wrlinux-imageType -intel-x86-64.ustart.img.g z sudo dd of=/dev/sdb bs=IM status=progress |
| bcm-2xxx-rpi4 | |
| | \$ zcat path_to /wrlinux-imageType -bcm-2xxx-rpi4.ustart.img. gz sudo dd of=/dev/sdb bs=IM status=progress |
| その他のARMベースの | |
| BSP | \$ zcat path_to /wrlinux-imageType -bspName.ustart.img. gz sudo dd of=/dev/sdb bs=I M status=progress |
| | |
| | bspNameは選択したハードウェアボードに対応しています。 |
| | 詳細は「リリース情報(P.26)」をご参照ください。 |

これらの例では、コピーしたいイメージに応じて、imageTypeをfullまたはminimalに置き換えてください。

5. syncコマンドを実行して、メモリ上のデータが確実にディスクに書き込まれるようにします。

\$ sync

6. ホストのファイルシステムからUSBフラッシュドライブを取り出します。

\$ eject /dev/sdb

7. USBフラッシュメモリーを安全に取り出します。

次のステップ

USBフラッシュドライブにイメージが格納されたら、それを使ってハードウェアまたはエミュレートされたターゲットデバイスを起動し、GRUBブートメニューを表示することができます。詳細については、「ハードウェア上でターゲットシステムイメージの起動(P.7)」をご参照ください。

3.2. ハードウェア上でターゲットシステムイメージを起動

ターゲットシステムイメージをハードウェアデバイスのストレージにコピーしたら、そのイメージを起動して使い始めることができます。

本作業について

Wind River Linux Distroイメージでは、入力用のキーボードとマウス、そしてコンソール出力を見るためのディスプレイが必要です。

始める前に

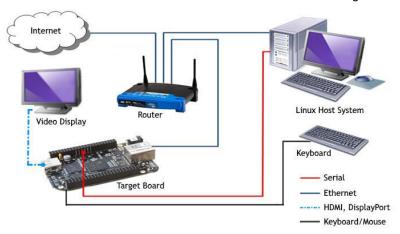
• 該当するデバイス用のWind River Linux Distroイメージを格納したUSBフラッシュドライブを用意します。詳細については、「ターゲットシステムイメージの USBフラッシュドライブへのロード (P.6) 」を参照してください。

- 対応するデバイスとそのための電源を準備して下さい。詳細は「リリース情報(P.26)」をご参照ください。
- お使いのハードウェアデバイスに適したキーボードとマウスがあるかをご確認ください。
- ハードウェアからディスプレイデバイスまでシリアル接続されているかをご確認ください。
- 本機がイーサネットネットワークに接続されているかをご確認ください。
- (オプション) ボードからモニターへのHDMIやDisplayPortなどのビデオ接続をご確認ください。

手順

1. ハードウェアデバイスとLinuxホストシステムの接続を設定します。

以下のイメージは、フルターゲットイメージに必要な接続を示しています。minimal imagesでは、Video Displayは不要です。



- a. キーボードとマウス (オプション) を取り付けます。
- b. デバイスからのコマンドライン出力をモニターするために、デバイスからLinuxホストシステムにシリアルポートを接続します。
- c. (オプション)ビデオディスプレイを本機に接続します。 お使いのハードウェアボードやディスプレイで利用可能なポートに応じて、適切なHDMIまたはDisplayPortアダプターが必要になる場合があります。これはオプションですが、XFCEデスクトップでfull imageを使用する場合は推奨します。
- 2. ディスプレイの電源を入れます。
- 3. 本体の電源を入れて、Wind River Linux Distroを起動します。
 full imageを使用している場合は、XFCE デスクトップで起動します。minimal imageでは、コマンドプロンプトで起動します。
- 4. ユーザー名に **root** を使用してWind River Linux Distroシステムにログインします。初回のログイン時には、新しいパスワードを設定するよう促されます。
- 5. (minimal imagesではオプション) XFCEデスクトップをインストールします。

シリアルポート接続のある場合

a. イメージのロックを解除します。

ostree admin unlock --hotfix

b. 必要なXFCEのパッケージをインストールします。

dnf install -y packagegroup-xfce-base packagegroup-core-x11-base gsettings-desktop-schemas
wr-themes kernel-module-*

- c. XFCEデスクトップをデフォルトに設定します。
- # systemctl set-default graphical.target
- d. システムを再起動します。

システムが起動すると、XFCEのデスクトップが直接起動されます。

シリアルポート接続のない場合

- a. rootユーザーのSSH接続を許可します。
- # vi /etc/ssh/sshd config

PermitRootLogin yes # noからyesへと変更します

- # systemctl restart sshd.socket
- b. デバイスのIPアドレスを調べます。
- # ip addr
- c. LinuxホストシステムからデバイスへSSH接続します。パスワードは手順4で設定したものを指定してください。
- # ssh root@IPアドレス
- d. イメージのロックを解除します。
- # ostree admin unlock --hotfix
- e. 必要なXFCEのパッケージをインストールします。
- # dnf install -y packagegroup-xfce-base packagegroup-core-x11-base gsettings-desktop-schemas
 wr-themes kernel-module-*
- f. XFCEデスクトップをデフォルトに設定します。
- # systemctl set-default graphical.target
- g. システムを再起動します。 システムが起動すると、XFCEのデスクトップが直接起動されます。

次のステップ

インターネットへの接続を確立した後、インストール可能なアップデートがあるかどうかを確認します。詳細は「バイナリイメージの更新(P.21)」をご参照くだ

さい。

3.3. QEMUによるターゲットシステムイメージの起動

ターゲットシステムイメージをLinuxホストシステムに展開すると、一時的なストレージを作成してQEMUでイメージを起動することができます。

始める前に

• お使いのLinuxホストシステムには、/usr/bin/qemu-system-archのバイナリ(最低バージョン2.11)がインストールされているかをご確認ください。 QEMUがインストールされていない場合、Wind River Linux Distro SDKのQEMUバイナリを使用することができます。 追加情報については、「SDKのインストール」を参照してください。

host gemu: /usr/bin/gemu-system-aarch64

sdk qemu: <sdk-install>/sysroots/x86_64-wrlinux/dk-linux/usr/bin/qemu-system-

aarch64

• お使いの Linux ホストシステムにWind River Linux Distro ターゲットシステムイメージをダウンロードして展開してください。詳細については、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」を参照してください。

インターネットに接続しているかをご確認ください。

注: 現在、QEMUの導入をサポートしているのはintel-x86-64およびbcm-2xxx-rpi4イメージのみです。

手順

1. 8GBのディスクイメージを作成します。

| BSP | 実行するコマンド |
|------------------------------------|---|
| intel-x86-64 | \$ qemu-img create -f raw path_to /boot-image-qemu.hddimg 8G このコマンドは、指定されたパスに boot-image-qemu.hddimg という名前のQEMUディスクイメージを作成します。 |
| bcm-2xxx-rpi4またはその 他のARMベースのBSP | \$ qemu-img create -f raw path_to /img 8G このコマンドは、指定されたパスにimgという名前のQEMUディスクイメージを作成します。 |

2. ダウンロードしたイメージを、前のステップで作成した8GBのディスクイメージにコピーします。

| BSP | 実行するコマンド |
|--------------|---|
| intel-x86-64 | \$ zcat wrlinux-imageType -intel-x86-64.ustart.img.gz sudo dd of=path_to /boot-image-qemu.hddimg conv=notrunc |

| bcm-2xxx-rpi4 | |
|---------------|---|
| | \$ zcat wrlinux-imageType -bcm-2xxx-rpi4.ustart.img.gz sudo dd of=path_to /img conv=notrunc |
| | |

これらの例では、コピーしたいイメージに応じて、imageTypeをfullまたはminimalに置き換えてください。

- 3. 前のステップでコピーしたイメージをデプロイします。
- 4. 次の表のコマンド例では、Linuxホスト・システム上のQEMUバイナリを参照しています。Wind River Linux Distro SDKのQEMUバイナリを使用している場合は、/usr/bin/qemu-system-archをsdkDir/sysroots/x86_64-wrlinuxsdk-linux/usr/bin/qemu-system-archに置き換えて使用します。

| BSP | 実行するQEMUコマンド |
|---------------|--|
| intel-x86-64 | オプションI - KVMあり(推奨) |
| | \$ /usr/bin/qemu-system-x86_64 -net nic -net user -m 512 \ |
| | -drive if=none,id=hd,file=path_to /boot-image-qemu.hddimg,forma t=raw \ |
| | -device virtio-scsi-pci,id=scsi -device scsi-hd,drive=hd \ |
| | -cpu kvm64 -enable-kvm \ |
| | -drive if=pflash,format=qcow2,file=ovmf.qcow2 |
| | この例では、kvm オプションを使用してブート時間を短縮し、ターゲットの応答性を高めています。このオ |
| | プションを使用するには、Linux ホストシステムの /dev/kvm へのアクセス権が必要です。詳細について |
| | は、https://wiki.yoctoproject.org/wiki/ How_to_enable_KVM_for_Poky_qemuを参照してくださ |
| | ر۱ _° |
| | オプション2 - KVMなし |
| | \$ /usr/bin/qemu-system-x86_64 -net nic -net user -m 512 \ -drive if=none,id=hd,file=path_to /boot-image-qemu.hddimg,forma t=raw \ -device virtio-scsi-pci,id=scsi -device scsi-hd,drive=hd \ -cpu Nehalem \ -drive if=pflash,format=qcow2,file=ovmf.qcow2 |
| bcm-2xxx-rpi4 | 注 このBSPは、QEMUでARMを正常に起動するために、 qemu-u-boot-bcm-2xxx-rpi4.bin BIOS |
| | ファイルを必要とします。 |
| | \$ <sdk-install>/sysroots/x86_64-wrlinuxsdk-linux/usr/bin/qemu-system-aarch64 \</sdk-install> |
| | -machine virt -cpu cortex-a57 -device virtio-net-device,netdev=net0 \ |
| | -netdev user,id=net0 -m 512 \ -bios ./sysroots/x86_64-wrlinuxsdk-linux/usr/share/qemu_data/qemu-u-boot-bcm-2xxx-rpi4.bin \ |
| | -device virtio-gpu-pci -serial stdio -device qemu-xhci -device usb-tablet -device usb-kbd \ |
| | -drive id=disk0,file=img,if=none,format=raw -device virtio-blk-device,drive=disk0 |

QEMUのコマンドとその意味についての詳細は、オンラインのREADMEファイルをご参照ください。

- target_intel-x86-64.README.md
- target_bcm_2xxx-rpi4.README.md

full imageを使用している場合は、XFCE デスクトップで起動します。minimal imageでは、コマンドプロンプトで起動します。

- 5. ユーザー名に **root** を使用してWind River Linux Distro システムにログインします。初回のログイン時には、新しいパスワードを設定するよう促されます。
- 6. (最小限のイメージではオプション) XFCEデスクトップをインストールします。
 - a. イメージのロックを解除します。
 - # ostree admin unlock --hotfix
 - b. 必要なXFCEのパッケージをインストールします。
 - # dnf install -y packagegroup-xfce-base packagegroup-core-x11-base gsettings-desktop-schemas
 wr-themes kernel-module-*
 - # dnf install -y packagegroup-xfce-base packagegroup-core-x11-base gsettings-desktop-schemas w r-themes
 - c. XFCEデスクトップをデフォルトに設定します。
 - # systemctl set-default graphical.target
 - d. システムを再起動します。

システムが起動すると、XFCEのデスクトップが直接起動します。

次のステップ

QEMUが起動したら、インストール可能なアップデートがあるかどうかを確認します。詳細については、「バイナリイメージの更新(P.21)」をご参照ください。

4. コンテナイメージ クイックスタート

4.1. Dockerを使ってコンテナイメージをデプロイする

コンテナイメージをLinuxホストシステムにダウンロードし、Dockerfileを作成すると、Dockerでイメージを起動する準備が整います。

本作業について

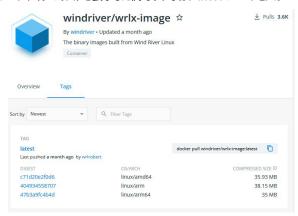
ウインドリバーは、DockerHub(https://hub.docker.com/r/windriver/wrlx-image)において、多くのアーキテクチャのコンテナイメージを提供しています。 製品バージョンやアーキテクチャごとに利用可能なイメージの情報は、こちらのサイトを参照してください。

始める前に

- LinuxホストシステムにDocker Engineがインストールされている必要があります。
 詳しい情報は、https://docs.docker.com/engine/install/をご覧ください。
- Linux ホストシステムは、コンテナイメージと同じアーキテクチャである必要があります。 例えば、IAベースのホストでは、x86-64ベースのコンテナイメージのみを実行できます。
- インターネットに接続しているかを確認します。

ブラウザを利用してコンテナイメージの種類とバージョンを特定する

- 1. 起動したいイメージタイプと、コンテナイメージのリリースバージョン、ダイジェストあるいは入手するためのコマンドを取得します。
 - a. ブラウザでhttps://hub.docker.com/r/windriver/wrlx-image/tags を開き、取得したいイメージタイプのダイジェスト(DIGEST)を特定します。次の画像は、2022年1月26日時点の最新イメージタイプのリストを表示した例です。なお、latestのバージョンはminimalのバージョンと一致しています。



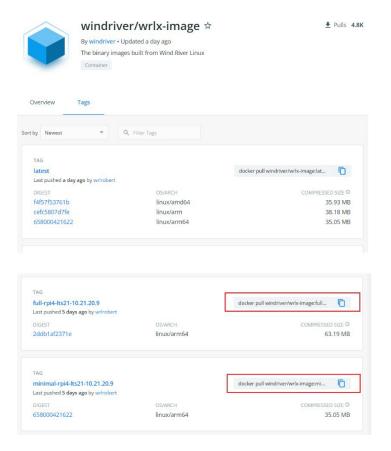
b. ダイジェストリンク(DIGEST)をクリックすると、クリックしたアーキテクチャに対応したコンテナイメージのページに移動します。 ページ上部の画像名の直下に、ダイジェストが表示されます。次の画像は、x86_64のダイジェストを表示した例です。 「sha256:c71d20e2f0d66b8590351dde7cf55207515c0ba08730fd6af4adcb17932fcb39」がダイジェストです。 このダイジェストをコピーしてください。

このダイジェストを使って次の手順「ダイジェストを利用してDockerイメージを取得する」でDockerHubからコンテナを取り出します。



c. 次の画像は、bcm-2xxx-rpi4のイメージを採取するコマンドを取得する方法です。https://hub.docker.com/r/windriver/wrlx-image/tags を開き、full イメージであればTAGが「full-rpi4~」となっているもの、minimalイメージであればTAGが「minimal-rpi4-~」となっているものを探し、イメージ名の横にある「docker pull~」のテキストをコピーしてください。このテキストがイメージを採取するためのコマンドとなります(画像中赤線部)。

このコマンドを使って次の手順「コピーしたコマンドを利用してDockerイメージを取得する」でDockerHubからコンテナを取り出します



ダイジェストを利用してDockerコンテナイメージを取得する

- 1. 起動したいコンテナイメージの種類に応じたdocker pullコマンドを実行します。以下の例では、imageTypeをfullまたはminimalに、digestを前のステップのdigestバージョンに置き換えてください。
 - \$ docker pull windriver/wrlx-image:imageType@digest
 - \$ docker pull windriver/wrlx-image:latest@sha256:c71d20e2f0d66b8590351dde7cf55207515c0ba08730fd6af4adcb17932fcb39 (1行で入力してください)

次の例は前の手順で取得したx86 64ベースのコンテナイメージを取得した例です。

2. イメージが取得できていることを確認します。これで、デプロイの準備が整いました。「コンテナイメージをDockerで実行する」に進んでください。

```
$ docker images

REPOSITORY TAG IMAGE ID CREATED SIZE

windriver/wrlx-image latest a04cleee84f6 5 weeks ago 108MB
```

コピーしたコマンドを利用してDockerコンテナイメージを取得する

1. コピーしたコマンドを利用して起動したいコンテナイメージを取得します。

次の例は前の手順で取得したRaspberry Pi 4のfullイメージを取得する例です。

\$ docker pull windriver/wrlx-image:full-rpi4-lts21-10.21.20.9 (I行で入力してください)

```
$ docker images

REPOSITORY TAG IMAGE ID CREATED SIZE

windriver/wrlx-image full-rpi4-lts21-10.21.20.9 37b2142ad043 4 days ago 180MB
```

2. イメージが取得できていることを確認します。これで、デプロイの準備が整いました。「コンテナイメージをDockerで実行する」に進んでください。

コンテナイメージをDockerで実行する

次の例では、imageTypeは、前のステップのイメージタグの名前を指しています。 これには、イメージタイプ (fullまたはminimal)、アーキテクチャ (rpi4またはx86-64)、ビルド日が含まれます。

\$ docker run -i -t windriver/wrlx-image:imageType/bin/bash

例えば、full rpi4イメージを起動するには、以下のコマンドを実行します。

\$ docker run -i -t windriver/wrlx-image:full-rpi4-lts21-10.21.20.9 /bin/bash

新しいイメージが起動し、コマンドプロンプトが表示されます。

この例では、-i および -t オプションを指定し、擬似ターミナルを使用して、従来の仮想マシンのようにコンテナを対話形式で実行することができます。 すべてのオプションの詳細については、Dockerウェブサイトのドキュメントをご参照ください。

次のステップ

コンテナが起動したら、インストール可能なアップデートがあるかどうか確認してください。詳細は、「バイナリイメージの更新 (P.21) 」をご参照ください。

5. SDK イメージクイックスタート

5.1. SDKのインストール

SDKを使用する前に、SDKをインストールし、開発環境を整える必要があります。

本作業について

ウインドリバーは、標準の Yocto Project SDK をベースにした Wind River Linux 用の SDK を提供しています。Yocto Project SDK の使用に関する追加情報については、 Yocto Project Mega Manual: Yocto Project Application Development and the Extensible Software Development Kit (eSDK)をご参照ください。

本SDKは、以下のバイナリイメージタイプのアプリケーションを開発するために使用します。

- · container/wrlinux-image-minimal
- · container/wrlinux-image-full
- · target/wrlinux-image-minimal
- · target/wrlinux-image-full

始める前に

- 推奨Linuxホストまたは同等の構成の他のLinuxホストを使用してください。詳細については、Wind River Linux Release Notes: Host System Recommendations and Requirements をご参照ください。
- 開発したいBSPアーキテクチャのSDKをダウンロードしました。詳しくは、「バイナリイメージとSDKのダウンロード (P.3) 」をご覧ください。

手順

1. SDKのインストーラスクリプトに実行権を与えます。

```
$ chmod a+x wrlinux-*-wrlinux-image-full-sdk.sh
```

2. SDKをインストールします。

注: この出力は、インテル・アーキテクチャ・ベースのSDKをインストールした場合の結果です。他のアーキテクチャの場合は、出力が異なります。

3. SDKの環境を整えます。

この手順は、SDK開発のために新しいターミナルを開くたびに行う必要があります。

\$. environment-setup-*-wrs-linux

エクスポートされた環境変数の一覧を表示するには、Environment-setup-*-wrs-linux ファイルをエディターで開きます。

次のステップ

これで、SDKがインストールされ、アプリケーションを開発する準備が整いました。サンプルの手順については、「Hello Worldサンプルアプリケーションの作成 (P.18) 」をご覧ください。

5.2. Hello Worldサンプルアプリケーションの作成

SDKを使用して、Wind River Linux Distro SDKで使用するサンプルアプリケーションを作成します。

本作業について

この手順では、ソースコードとMakefileを使ってHello Worldアプリケーションのサンプルを作成します。

始める前に

- 推奨Linuxホストまたは同等の構成の他のLinuxホストを使用してください。詳細については、Wind River Linux Release Notes: Host System Recommendations and Requirements を参照してください。
- Linux ホストシステムに Wind River Linux Distro SDK をインストールください。詳細については、「SDKのインストール (P.17) 」をご参照ください。

手順

- 1. Linuxホストシステム上にアプリケーションの作業ディレクトリを作成し、そこに移動します。この場所をappDirと呼ぶことにします。
- 2. hello.cのソースファイルをテキストエディターで設定します。
 - a. hello.cファイルを作成します。

以下は、テキストエディターviを使った例です。

\$ vi hello.c

b. 以下の文章を入力またはコピーして、ファイルを保存します。

```
#include <stdio.h>
int main(void)
{
    printf("Hello World with Wind River Linux!\n");
    return 0;
}
```

3. テキストエディターでMakefileを設定します。

以下は、テキストエディターviを使った例です。

a. Makefileファイルを作成します。

```
$ vi Makefile
```

b. 以下の文章を入力またはコピーして、ファイルを保存します。

```
# Generated Makefile for "hello-Linux"
# No selected build spec
PROJ DIR=$(shell pwd)
CFLAGS?=-c
AINCLUDES= SOURCES=hello.c
OBJECTS=$ (SOURCES:.c=.o)
hello Linux=hello Linux
all: $(hello_Linux) install
$(hello Linux):
        $(CC) $(CFLAGS) $(CINCLUDES) -c -o hello.o hello.c
        $(CC) $(LFLAGS) $(LINCLUDES) -o $(hello Linux) hello.o
install:
        mkdir -p $(PROJ DIR)/install/usr/bin
        cp $(hello Linux) $(PROJ DIR)/install/usr/bin
        chmod 755 $(PROJ DIR)/install/usr/bin/$(hello Linux)
.PHONY: clean
clean :
        @rm -f *.o
        @rm -f $(hello_Linux)
        @rm -rf $(PROJ DIR)/install
        @echo Directory Cleaned!
clean-wb :
        @for i in `ls -d */*/Debug 2> /dev/null`; do
          \ d=`dirname $$i`; d=`dirname $$d`; rm -rf $$d;
        \ done;
        @for i in `ls -d */*/NonDebug 2> /dev/null`; do
          \d=`dirname $$i`; d=`dirname $$d`; rm -rf $$d;
        \ done;
```

- 4. SDKの環境を整えます。
 - \$. environment-setup-*-wrs-linux
- 5. アプリケーションを構築します。
 - \$ make

コマンドが完了すると、プロジェクトディレクトリにはhello_Linuxのバイナリと、例えばインストールディレクトリが含まれます。

\$ **ls**

hello.c hello_Linux hello.o install Makefile

- 6. hello_Linuxアプリケーションのバイナリを、ターゲットシステムイメージ上の /usr/bin にコピーします。
- 7. Wind River Linuxにログインして、アプリケーションをテストします。

hello_Linux

Hello World with Wind River Linux!

6. バイナリイメージの更新

Wind River Linux Distro のバイナリイメージを使用する利点の一つは、アップデートを行う機能が各イメージにデフォルトで含まれていることです。

本作業について

Wind River Linux Distro のバイナリイメージは、2種類のアップデートをサポートしています。

DNFによるオンターゲット・パッケージ・アップデート

このアプローチでは、Web リポジトリを使用して、デプロイされたターゲットデバイスで利用可能なユーザースペースパッケージを維持します。詳細については、「Wind River Linux Platform Developer's Guide: Run Time Package Management Considerations」をご参照ください。

OSTreeによるシステムレベルのバイナリ更新

この方法では、デュアルパーティション方式のGitリポジトリを利用して、再イメージの必要なしにシステムレベルのバイナリを更新します。intel-x86-64イメージでは、/boot/efi パーティションが読み取り専用になっているため、システムレベルのアップグレードには後述の ostree_upgrade.sh スクリプトを使用する方法しかありません。詳細については、「Wind River Linux Platform Developer's Guide: OSTree Implementation Considerations」をご参照ください。

始める前に

Wind River Linux Distro のバイナリイメージでアップデートを実行するには、まずイメージをダウンロードし、ハードウェアボード、QEMU、またはDockerを使って デプロイする必要があります。詳細については、「ハードウェア上でターゲットシステムイメージの起動(P.7)」、「QEMUによるターゲットシステムイメージの起動(P.10)」、「Dockerを使ってコンテナイメージをデプロイする(P.13)」をご参照ください。

手順

- 1. Wind River Linux Distro のバイナリイメージが起動し、rootとしてログインしていることを確認します。
- 2. OSTreeアップグレードのラッパースクリプトを実行して、システムをアップグレードします。

注: この手順は、OSTreeリポジトリに利用可能なアップデートがある場合にのみ必要です。この手順は、システムイメージでのみサポートされており、コンテナイメージではサポートされていません。

このスクリプトは、カーネルと関連するシステムファイルが最新の状態であることを確認します。さらに、OStree の管理コマンドをラップし、/sysroot/ostree/repo/config で設定された指定のブランチを取得するために、シングルまたはマルチ パーティション方式でアップグレードを実行します。これは、OSTree リポジトリで利用可能なシステムレベルの変更を更新するための同じコマンドです。

\$ ostree_upgrade.sh Validating refs... Validating refs in collections... Enumerating objects... Verifying content integrity of 1 commit objects... fsck objects (5629/5629) [========] 100% Validating refs... Validating refs in collections... Enumerating objects... Verifying content integrity of 1 commit objects... fsck objects (5629/5629) [========] 100% GPG: Verification enabled, found 1 signature: Signature made Fri July 16:06:14 2020 using RSA key ID CFA856DFC7CB87BE

Good signature from "Wind-River-Linux-Sample <svc-linux@gmail.com>" 30 metadata, 13 content objects fetched; 89 KiB transferred in 0 seconds Copying /etc changes: 7 modified, 1 removed, 4 added Bootloader updated; bootconfig swap: yes; deployment count change: 1

3. システムを再起動します。

\$ reboot

再起動が完了したら、イメージにログインし直します。

4. イメージのロックを解除します。

デフォルトでは、イメージはロックされており、いかなるアップデートも許可されていません。パッケージのアップデートを成功させるためには、以下のコマンドを実行する必要があります。

- \$ ostree admin unlock --hotfix
- 5. DNFでパッケージのインストール、アップデート、削除を行います。

注意: DNFによるパッケージアップデートは、システムイメージとコンテナイメージの両方でサポートされています。

| 更新タイプ | 実行するコマンド |
|--------------------|---|
| インストール | \$ dnf install packageName |
| | ф или пізсан раскадегланіе |
| 削除 | \$ dnf remove packageName |
| パッケージインデックスの 更新 | DNFパッケージマネージャーは、パッケージのフィードインデックスをローカルにキャッシュします。このコマンドは、新しいフィードインデックスを読み込むために必要です。パッケージ管理ツールはこれらのインデックスを定期的に更新しますが、パッケージフィードの変更をすぐに確認するためには、明示的にキャッシュを更新する必要があります。 |
| | \$ dnf update |

| パッケージのアップグレード | | |
|---------------|----------------------------|--|
| | \$ dnf upgrade packageName | |
| | | |

7. システムをバイナリイメージの初期状態へと復元する

問題が発生した場合、または最初からシステム構築をやり直したい場合、Wind River Linux Distroはバイナリイメージを元の構成に復元することができます。本機能を「工場出荷時へのリセット」と呼びます。

本作業について

「バイナリイメージの更新(p.21)」で説明したように、Wind River Linux Distroは、OSTreeを使用してシステムの更新を管理しています。これによりパッケージの 追加やシステムのアップグレードなど、各更新を追跡可能です。本機能は、各更新の追跡を利用して、不要になった更新や、システムの不具合を引き起こす何ら かの更新を元に戻す機能を提供します。

この手順では「ostree reset.sh」リセットラッパースクリプトを使用して、更新を管理し、イメージを元の構成に戻します。

始める前に

イメージを元の構成に復元するには、復元するアップデートを含むイメージが必要です。例えば「バイナリイメージの更新 (p.21)」などです。

手順

- 1. Wind River Linux Distroのバイナリイメージを起動し、rootでログインします。
- 2. OSTreeのリセットラッパースクリプトで利用可能なオプションを確認します。リセットラッパースクリプトを引数なしで実行すると、利用可能なオプションが表示されます。以下がオプションの内容です。

```
$ ostree_reset.sh
usage: /usr/bin/ostree_reset.sh [args]
This command will reset the /etc directory based on the contents of
/usr/etc. The default is to leave the fstab and machine-id the same.
-f Restore /etc to its original state (skipping fstab and machine-id)
-v verbose
-n dry run
-F Reset everything, including fstab and machine-id
```

3. システムリセットとして何が削除されるかを確認するには、-n オプションを使用してドライランを実行します。システムリセットにて実行されるコマンドが表示されます。

```
$ ostree_reset.sh -n
##Run commands to restore /etc##
rm -f /etc/shadow
cp -a /usr/etc/shadow /etc/shadow
rm -f /etc/gshadow
cp -a /usr/etc/gshadow /etc/gshadow
rm -f /etc/group
cp -a /usr/etc/group /etc/group
....
[truncated for example purposes]
```

4. システムを元の構成に復元します。

```
$ ostree_reset.sh -F
```

5. システムを再起動します。

```
$ reboot
```

再起動後、ログインしなおします。設定がリセットされているため、イメージに再ログインする際は「QEMUによるターゲットシステムイメージの起動 (p.10)]で

説明したように、初回ログイン時にパスワードの入力が必要となります。

8. リリース情報

各Wind River Linuxバイナリイメージの利用可能な機能とサポート情報を確認します。

イメージと特徴

Wind River Linuxでは、プロジェクトのニーズに合わせて開発を簡素化するために、Wind River Linux Distro のバイナリターゲットシステムとコンテナイメージを提供しています。これらのイメージには、minimal imageとfull imageの両方があります。それぞれのイメージタイプは、迅速に起動できるように設計されていますが、minimal imageは、起動可能なLinuxシステムを作成するために最低限必要なパッケージを提供するように設計されています。一方、full imageには、多くの便利な機能やパッケージがデフォルトで含まれており、カスタマイズしなくても使えるシステムになっています。

コンテナイメージは、リソースを共有することで、デプロイのコストだけでなく、開発やテストの多くの側面を簡素化します。Wind River Linux Distro のバイナリコンテナイメージは、Docker Hubを介して直接デプロイすることができ、追加の変更は必要ありません。

full imageタイプとminimalイメージタイプで提供されるパッケージの違いについては、BSPのimageType .manifestファイルをご参照ください。このファイルの入手方法については、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」をご参照ください。

指定のない限り、サポートされているすべてのBSPの各ターゲットシステムおよびコンテナイメージには、以下の機能が含まれています。

- OStree (ターゲットシステムのみ) OSTreeは、オペレーティングシステム専用の完全なファイル管理システムです。最初のデプロイメントとアップグレードを行うことができます。システムバイナリに特化したGitに似たブランチを使用して、システムのアップデートや破損したファイルシステムの自動ロールバックを提供します。Wind River Linux Distro には、システムアップグレードを簡素化するためのOStreeが含まれています。
- XFCEデスクトップ コマンドラインを使用するシステムは、お客様の用途によっては必ずしも実用的ではありません。そのため、各フルターゲットシステムイメージには、カスタマイズ性の高いデスクトップであるXFCEを搭載し、お客様の特定の開発要件に対応しています。この機能はminimal imageでも利用できますが、デフォルトではインストールされていません。追加するには、デプロイされたイメージ上のターミナルで次のように入力し、システムを再起動します。
 - \$ ostree admin unlock --hotfix
 - \$ dnf install packagegroup-core-x11 packagegroup-xfce-base
 - \$ systemctl set-default graphical.target
- コンテナ (ターゲットシステムのみ) フルターゲットイメージには、Dockerのコンテナサポートがデフォルトでインストールされています。さらに、 Kubernetesのフルサポートにより、プロジェクトイメージを計画するための追加オプションが提供されます。
- パッケージ管理 ランタイムパッケージ管理では、新しいターゲットイメージをリビルドして再デプロイすることなく、実行中のターゲットに個々のパッケージを追加または更新することができます。Wind River Linux Distro のバイナリイメージは、DNFによるパッケージ管理をサポートしています。
- **GLIBC** GLIBCバージョン2.33をサポートしています。

SDKイメージには、上記のすべての機能のサポートが含まれています。本SDKは、Linuxホストシステムで使用することができますが、Microsoft Windowsではサポートされていません。

パッケージ情報

各イメージには、デフォルトでDNFによるパッケージ管理機能が搭載されており、パッケージの追加、更新、削除を行うことができるほか、追加のパッケージフィードも含まれています。パッケージのアップデートについては、「バイナリイメージの更新(P.21)」をご覧ください。

full imageとminimal imageのパッケージのリストは、ダウンロードディレクトリにある image Type .manifest ファイルと image Type .tar.bz2 ファイルに含まれています。詳しくは、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」をご覧ください。

ソースからのイメージ作成

ウインドリバーでは、イメージやパッケージをビルドできるソースを提供しています。詳細については、BSPに固有のtarget-bspName -README.mdファイルをご参照ください。このREADMEファイルを入手するための追加情報については、「バイナリイメージとSDKのダウンロード(P.3)」をご覧ください。

ハードウェア機能

サポートされているハードウェア機能は、使用しているBSPとハードウェアによって異なります。Wind River Linuxでは、以下のBSPのバイナリイメージを提供しています。サポートされている各ボードの具体的なハードウェア情報については、Wind River Marketplace

(https://bsp.windriver.com/bsps/product/wind-river-linux lts-21) をご参照ください。

bcm-2xxx-rpi4

Raspberry Pi 4 Model B: BCM2711ボードに対応しています。

intel-x86-64

以下のボードに対応しています。

- Intel Harcuvar platform: Atom Pocessor, Denverton-NS SoC, (Harcuvar)
- Intel NUC Platform: KabyLake-U Processor, Sunrise Point-LP PCH, (NUC7i5DNK1E)
- Intel Coffee Lake-S: CoffeeLake Processor, Cannon Point PCH (Coffee Lake S)
- Intel Purley 4-Socket Server Refresh: Intel Cascade Lake Processor

intel-socfpga-64

Intel Stratix 10 SoCボードに対応しています

marvell-cn96xx

Marvell CN96xx CRBボードに対応しています。

nxp-imx8

i.MX 8QuadMaxボードのimx8qm-mekバージョンに対応しています。

nxp-s32g2xx

以下のボードに対応しています。

- NXP S32G274A EVB
- NXP S32G274A RDB2

ti-j72xx

Texas Instruments のJ721E-EVMボードをサポートしています。

xilinx-zynq

以下の種類のXilinx ZYNQ-7000ボードをサポートしています。

- ZYNQ-ZC702
- ZYNQ-ZC706

xilinx-zynqmp

ZCU102ボードに対応しています。

対応する外部メモリデバイス

| メモリデバイスの種類 | 詳細 |
|--------------|---|
| USBフラッシュドライブ | Wind River Linux Distro のインストールには、通常8GB以上のフラッシュドライブを使用します。 |
| | イメージを保存するのに十分な容量と、アプリケーションの追加やシステムログファイルの保存、 システムのアップデートによる拡張に備えて、十分な容量があるものを選びましょう。 |

使用上の注意事項

コンテナでのecryptfs.serviceの使用

コンテナ内の ecryptfs.service を正常に起動するためには、ecryptfs.service を使用するか、手動でまずホストシステムに ecryptfs.ko カーネルモジュールを挿入する必要があります。コンテナ内で実行されたら、ホストシステムの ecryptfs.service を停止する必要があります。これに失敗すると、/dev/ecryptfs のパーミッションが保持され、コンテナ内で実行されている ecryptfs.service が Linux ホストシステム上の /dev/ecryptfs にアクセスできなくなります。

バイナリの配布: intel-x86-64 DNFアップデートの失敗: /boot/efiファイルシステムへのパッケージのインストール (LIN1021-449)

intel-x86-64 バイナリイメージを最初に起動すると、現在のところ、DNF パッケージマネージャーを使用してシステムパッケージを更新することができません。これは、/boot/efi パーティションが読み取り専用であることが原因です。システムパッケージをアップデートまたはインストールする前に、イメージをアンロックして、「Wind River Linux Binary Release Quick Start: Updating Binary Image」で説明されているようにostree_upgrade.shスクリプトを使用する必要があります。アップグレードが完了したら、必要に応じて DNF を使用することができます。

nxp-s32g2xx ボードのustartイメージが起動できず、ネットブートに入る(LIN1021-315)

この問題は、最新のカーネルとの間でメモリアドレスの同期が取れていないために発生します。ブートプロセスを継続するには、u-bootコンソールで以下のように入力してください。

\$ env default -a; setenv ramdisk_addr 0x82000000; setenv initrd_addr 0x82000000; saveenv; boot

ターゲットイメージでネットワークサービスが有効になっていない(LIN1021-342)

Linux Assembly Toolのgenimageコマンドオプションを使用してターゲットシステムのイメージを作成した場合、初期イメージではデフォルトでネットワークが有効になっていません。ネットワークを有効にするには、以下のコマンドで新しいイメージを生成します。

\$ appsdk genimage --pkg dhcpcd --rootfs-post-script='systemctl

--root=\$IMAGE_ROOTFS enable dhcpcd.service'

詳細については、『Wind River Linux Distro Developer's Guide』: Linux Assembly Tool and Install をご参照ください。

9. 追加情報の入手先

Wind River Linuxプラットフォームのプロジェクトイメージが完成したので、さらに開発を進めたいと思うかもしれません。詳細については、以下の場所をご参照ください。

Wind River Linux のドキュメント

すべてのドキュメントは、https://docs.windriver.com からオンラインで入手できます。

All Products > Wind River Linuxを選択し、「Wind River Linux LTS 21」を選択します。

サポートされているBSP、ワークフロー、製品のアップデートなど、一般的な製品情報については、Wind River Linux Getting Startedをご参照ください。

Wind River Linux の RSS フィードを購読するには、お使いの RSS リーダーにhttp://www.windriver.com/feeds/wrlinux_lts.xml を指定してください。 バイナリ・リリースの管理については、Wind River Linux Distro Developer's Guide をご参照ください。

外部ドキュメント

Wind River Linux は、OpenEmbedded Core Project をベースにした Yocto Project と同じビルドシステムを共有しています。そのため、Yocto Projectのドキュメントを参考にして、プラットフォーム・プロジェクト・イメージをさらに発展させることができます。

まずは、Yocto Project ビルドシステムを使ってプラットフォームプロジェクトのビルドを開発する際に使われる用語を理解することから始めましょう。詳しくは、 Yocto Project Mega Manual: Yocto Project Termsをご覧ください。

| 外部の情報源 | URL |
|-----------------------------|--|
| Yocto Project | http://www.yoctoproject.org |
| Yocto Project Mega-Manual | https://docs.yoctoproject.org/singleindex.html |
| BitBake User Manual | https://docs.yoctoproject.org/3.3/bitbake.html |
| OpenEmbedded Core (OE-Core) | http://www.openembedded.org/wiki/OpenEmbedded-Core |
| QEMU | http://wiki.qemu.org |